

Sekcia: **ROBOTIKA A KYBERNETIKA**

miestnosť CD-150, začiatok: 8:00, prestávka: 9²⁰- 9³⁰

Komisia: predseda doc. Ing. Jana Paulusová, PhD.

členovia: Ing. Juraj Slačka, PhD., Ing. Michal Dobiš, PhD.

tajomník: Ing. Kristína Okienková

Por. č.	Čas. harm.	Autor	Ročník	Názov práce	Vedúci	Ústav
1.	8 ⁰⁰ -8 ²⁰	Filip KRÁĽ	2. BŠ RK	Riadenie mobilných robotov	prof. Ing. František Duchoň, PhD.	ÚRK
2.	8 ²⁰ -8 ⁴⁰	Bc. Dávid SZÉPVÖLGYI	2. IŠ RK	Generation of AI Images in Ophthalmology	Ing. Michal Kováč, PhD.	ÚRK
3.	8 ⁴⁰ -9 ⁰⁰	Bc. Viktor HRÚZ	2. IŠ RK	Simulation Analysis of a Sensor Utilizing Phototransistors for Measuring the Gravitational Constant in a Microsatellite	Ing. Ľuboš Chovanec, PhD.	ÚRK
4.	9 ⁰⁰ -9 ²⁰	Bc. Juraj KOVÁČ	2. IŠ RK	Polohovanie dotykovej ultrazvukovej sondy priemyselným kolaboratívnym robotom	Ing. Ľuboš Chovanec, PhD.	ÚRK
	9 ²⁰ -9 ³⁰	Prestávka				
5.	9 ³⁰ -9 ⁵⁰	Bc. Radovan JAKUBČÍK	1. IŠ RK	Variable Structure Control for a Motion System: Synthesis and Performance Assessment	Ing. Marián Tárnik, PhD.	ÚRK
6.	9 ⁵⁰ -10 ¹⁰	Bc. Adrián JAKUBČÍK	1. IŠ RK	Model Reference Adaptive Control: Design and Implementation for a Laboratory Dynamic System	Ing. Marián Tárnik, PhD.	ÚRK
7.	10 ¹⁰ -10 ³⁰	Matej MEDVECZKY	3. BŠ RK	Comparative Analysis of Neural Network Architectures for Sentiment Classification in Slovak Textual Reviews	prof. Ing. Jarmila Pavlovičová, PhD.	ÚRK
8.	10 ³⁰ -10 ⁵⁰	Yehor KIRIENKO	2. BŠ RK	Riadenie mobilného robota	prof. Ing. František Duchoň, PhD.	ÚRK